Sezione 6: MODELLISTICA MATEMATICA

Si desidera sviluppare il modello matematico della **camicia di raffreddamento ad acqua** di un motore a combustione interna, che è collocato all'aperto sul piazzale dello stabilimento industriale, accoppiato ad un gruppo elettrogeno e, come tale, utilizzato a N. giri (ed a potenza) costante.

La **camicia** riceve una potenza termica \dot{Q}_g dal motore, disperde calore attraverso la sua superficie esterna S esposta all'aria esterna (avente temperatura T_a , generalmente variabile nel tempo) con coefficiente globale di scambio U_a , dissipa una potenza termica \dot{Q}_r attraverso un "radiatore" collegato ad essa ed investito dal vento che soffia sul piazzale con velocità v_V , generalmente variabile nel tempo.

La variabile che si intende predire con il modello è la **temperatura** T dell'acqua nella camicia.

Valgono le seguenti ipotesi:

- 1. perfetta miscelazione dell'acqua nella camicia
- 2. nessuna perdita né rabbocco d'acqua, e quindi volume V costante
- 3. vale la seguente legge di dissipazione: $\dot{Q}_r = c v_V$ con c = cost.
- 4. densità dell'acqua $\rho_w = \cos t$.
- 5. $c_{pw} = cost.$
- 6. $U_a = cost.$

Si chiede:

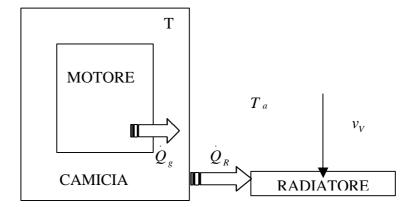
- a. disegnare un diagramma di processo semplificato per la camicia in esame
- b. scrivere il modello matematico in **stazionario**
- c. scrivere il modello matematico dinamico
- d. **classificare** il modello matematico **dinamico** così ottenuto
- e. individuare variabili di ingresso, stato ed uscita, nonché i parametri del modello
- f. discutere quali tra le variabili di ingresso possano essere prese come **funzioni forzanti** e ragionevolmente di che **tipo**, vista la natura del problema
- g. esprimere il modello in **variabili di deviazione**
- h. trasportare il modello matematico dinamico nel dominio di Laplace
- i. determinare la **funzione di trasferimento**

Come approfondimento, si consideri il caso in cui l'ipotesi 3) cambia come segue:

3'.
$$\dot{Q}_r = c v_V + d T^{1/2}$$
 con $c = cost.$; $d = cost.$

- j. discutere quali cambiamenti interverranno nel modello
- k. come si può ottenere una **funzione di trasferimento** in questo caso?

a) Schema del processo



VARIABILI

T = Temperatura dell' $H_2 O$ nella camicia.

 T_a = Temperatura dell'aria.

 U_a = Coefficiente globale di scambio tra la sup. della camicia e l'ambiente esterno.

 Q_R = Potenza termica dissipata dalla camicia attraverso un radiatore investito dal vento a velocità $v_V = f(t)$

IPOTESI

- 1) perfetta mix dell' H₂ O nella camicia
- 2) nessuna perdita, e quindi volume V = costante
- 3) vale la seguente legge di dissipazione $Q_R = Cv_V \text{ con } C = \text{cost}$
- 4) $Cp_w = \cos t$
- 5) $\mathbf{r}_{w} = \cos t$
- 6) $U_a = \cos t$
- 7) $Q_g = \cos t$

b) Modello matematico in stazionario

$$\dot{Q}_{g} - U_{a}S(T_{s} - T_{a,s}) - \dot{Q}_{r,s} = 0$$

$$\dot{Q}_{a} - U_{a}S(T_{s} - T_{a,s}) - Cv_{v,s} = 0$$

Università degli Studi di Salerno Insegnamento di **DINAMICA E CONTROLLO DEI PROCESSI CHIMICI** Docente prof. **Michele Miccio**

c) Modello matematico dinamico

$$\dot{Q}_g - U_a S(T - T_a) - Cv_V = V \mathbf{r}_w C p_w \frac{dT}{dt}$$
CI: per $t = 0 \Rightarrow T = T_s; T_a = T_{a,s}; v_V = v_{V,s}$

d)

Si tratta di una ODE di 1° ordine, lineare, non omogenea, a coefficienti costanti.

e)

Variabili di ingresso = T_a , v_V Variabili di stato = T

Variabili di uscita = T

Parametri = \dot{Q}_g , C, V, ρ_w , Cp_w, U_a, S

f)

Funzioni forzanti = T_a , v_V

Tipo = rampa limitata, onda quadra, sinusoidale, gradino.

g)

dinamico
$$\dot{Q}_g - U_a ST + U_a ST_a - Cv_v = V \mathbf{r}_w C_{pw} \frac{dT}{dt}$$

stazionario
$$\dot{Q}_g - U_a ST_{,s} + U_a ST_{a,s} - Cv_{v,s} = 0$$

variabili di deviazione
$$-U_aS(T-T_S) + U_aS(T_a-T_{a,s}) - C(v_v-v_{v,s}) = V\rho_wC_{pw}\frac{dT^1}{dt}$$

posti
$$T^1 = T - T_{s}$$
; $T^1_a = T_a - T_{a,s}$; $v^1_v = (v_v - v_{v,s})$

avremo

$$-U_{a}ST^{1} + U_{a}ST_{a}^{1} - Cv_{v}^{1} = V\rho_{w}C_{pw}\frac{dT^{1}}{dt}$$

CI : per t =
$$0 \Rightarrow T^1 = 0$$

h)

Prima di trasformare il modello viene posto in forma canonica:

$$V\rho_{w}C_{pw}\frac{dT^{1}}{dt} + U_{a}ST^{1} = U_{a}ST_{a}^{1} - Cv_{v}^{1}$$

posti
$$\tau_{p} = \frac{V \rho_{w} C_{pw}}{U_{a} S};$$
 $k_{p_{1}} = \frac{U_{a} S}{U_{a} S} = 1;$ $k_{p_{2}} = \frac{C}{U_{a} S}$

avremo

$$\mathbf{t}_{p} \frac{dT^{1}}{dt} + T^{1} = k_{p_{1}} T_{a}^{1} - k_{p_{2}} v_{v}^{1}$$

$$\mathbf{t}_{p}[S\overline{T}^{1}(S) - T^{1}(0)] + \overline{T}^{1}(S) = k_{p_{1}}\overline{T}^{1}_{a}(S) - k_{p_{2}}\overline{v}_{v}^{1}(S)$$

$$\overline{T}^{1}(S)[t_{p}S = +1] = k_{p_{1}}\overline{T}^{1}_{a}(S) - k_{p_{2}}\overline{v}_{v}^{1}(S)$$

i)

Poiché abbiamo due funzioni forzanti avremo due funzioni di trasferimento

1) consideriamo $v_V = \cos t \Rightarrow v_v^1 = 0$ quindi:

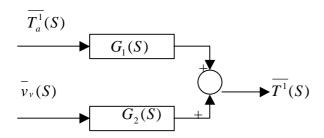
$$G_1(S) = \frac{\overline{T}^1(S)}{\overline{T}^1_a(S)} = \frac{k_{p_1}}{t_p s + 1}$$

2) consideriamo $T_a = \cos t \Rightarrow T_a^1 = 0$ quindi:

$$G_2(S) = \frac{\overline{T^1}(S)}{\overline{v_n}(S)} = -\frac{k_{p_2}}{t_n s + 1}$$

quindi sarà:

$$\overline{T}^{1}(S) = G_{1}(S)\overline{T_{a}^{1}(S)} + G_{2}(S)\overline{v_{v}^{1}(S)}$$



Università degli Studi di Salerno Insegnamento di **DINAMICA E CONTROLLO DEI PROCESSI CHIMICI** Docente prof. **Michele Miccio**

APPROFONDIMENTO

L'ipotesi 3) cambia come segue:

3¹)
$$\dot{Q}_r = Cv_V + dT^{1/2}$$
 con C = cost e d = cost

j)

Il modello dinamico sarà:

$$\dot{Q}_{g} - U_{a}S(T - T_{a}) - (Cv_{v} + dT^{1/2}) = V\rho_{w}C_{pw}\frac{dT}{dt}$$

quindi siamo di fronte ad una ODE non lineare, non omogenea, a coefficienti costanti.

k)

In questo caso per ottenere la funzione di trasferimento bisogna prima linearizzare il modello, perché solo i modelli lineari possono essere trasportati nel dominio di LaPlace. Ma una volta linearizzato il procedimento è identico a quello precedente.

Come metodo di linearizzazione possiamo utilizzare l'espansione in serie di Taylor, arrestata al primo termine, del termine non lineare ossia $T^{1/2}$.