

Sezione 4 - Parte B

Parte I

Funzione di trasferimento

$$G_{ol} = K_c (s+2)/(s^2+2s+2)$$

M numero degli zeri e N numero dei poli


$$\begin{array}{ll} M := 1 & N := 2 \\ m := 1..M & n := 1..N \end{array}$$

Zeri

$$z_m := -2$$

Poli

$$a := \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad p := \text{polyroots}(a)$$

 funzione di MathCad che trova le radici di un'eq. algebrica

Quesito a)

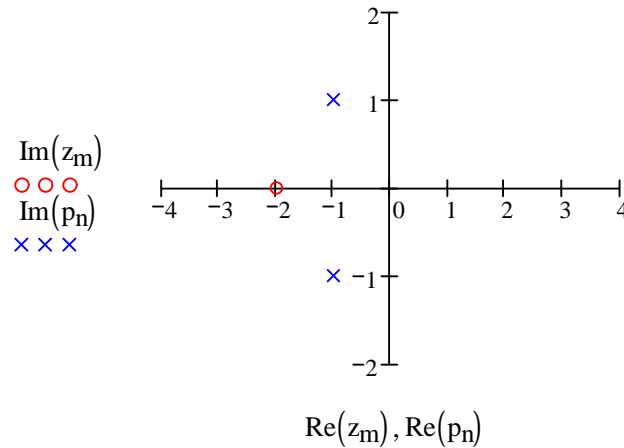
$$p_n = \begin{matrix} -1-i \\ -1+i \end{matrix}$$

Regola 1) il numero delle traiettorie è pari al numero dei poli, cioè 2

Regola 2) le traiettorie partono dai poli e terminano negli zeri. Una traiettoria termina nello ZERO $z = -2$

Quesito b)

Regola 3) l'asse reale fa parte del root locus se, preso un punto generico, la somma del numero di poli e di zeri che si trovano a destra di tale punto è dispari. Il tratto dell'asse a sinistra di tale punto fa parte della traiettoria finchè non incontriamo un altro polo o zero sull'asse reale. Se vi sono poli o zeri di molteplicità q , essi devono essere conteggiati q volte.



La porzione di *root locus* sull'asse reale è tra -2 e $-\infty$.

Quesito c)

Regola 4) Gli asintoti sono $(n-m)$ e si dipartono dal centro di gravità. $n-m$ traiettorie al crescere di K_c tendono a valori infiniti asintotizzando su tali rette.

Essendo $N - M = 1$, l'asintoto è uno.

NB: nel seguito i calcoli sono svolti come nel caso generale, anche se il fatto che l'asintoto è uno solo li rende banali.

Calcolo del centro di gravità

$$\gamma := \frac{\left(\sum_{j=1}^N p_j \right) - \left(\sum_{i=1}^M z_i \right)}{N - M} \quad \gamma = 0$$

Calcolo degli angoli degli asintoti

Gli angoli formati dagli asintoti con la direzione positiva dell'asse reale sono valutati con la regola:

$$l := 0..N - M - 1$$

$$\theta_{l+1} := \pi \cdot \frac{(2 \cdot l + 1)}{N - M}$$

$$\theta_{l+1} =$$

$$\boxed{180} \text{ deg}$$

Quesito d)

Regola 6) Le traiettorie che partono da un polo di molteplicità q formano con l'asse reale angoli detti di partenza. Le traiettorie che arrivano ad uno stesso zero di molteplicità v formano con l'asse reale angoli detti di arrivo.

Non ci sono zeri di molteplicità maggiore di uno e quindi non ci sono traiettorie che arrivano nello stesso zero.

In tal caso, vista la porzione di asse reale che fa parte del *root locus* per la regola 3, l'angolo di arrivo è necessariamente 0° .

Come controprova, la formula dà:

Zero Z1

$$v := 1$$

$$\kappa := 0..v - 1 \quad \kappa =$$

$$\boxed{0}$$

$$\theta_{\kappa+1} := \frac{(2 \cdot \kappa + 1) \cdot \pi + \left(\sum_{j=1}^N \arg(z_1 - p_j) \right) - \left(\sum_{i=1}^M \arg(\text{signum}(z_1 - z_i)) \right)}{v}$$

$$\theta_1 = 180 \text{ deg}$$

Non ci sono poli di molteplicità maggiore di uno e quindi non ci sono più traiettorie che partono dallo stesso polo.

Per i poli complessi coniugati, sono applicate le formule seguenti:

Polo $p_1 = -1 - i$

$$q := 1$$

$$\kappa := 0..q-1$$

$$\Theta_{\kappa+1} := \frac{(2 \cdot \kappa + 1) \cdot \pi + \left(\sum_{i=1}^M \arg(p_1 - z_i) \right) - \left(\sum_{j=1}^N \arg(\text{signum}(p_1 - p_j)) \right)}{q}$$

$$\Theta_{\kappa+1} = \boxed{225} \text{ deg}$$

$$\theta_1 := \Theta_1$$

Polo $p_2 = -1 + i$

$$q := 1$$

$$\kappa := 0..q-1$$

$$\Theta_{\kappa+1} := \frac{(2 \cdot \kappa + 1) \cdot \pi + \left(\sum_{i=1}^M \arg(p_2 - z_i) \right) - \left(\sum_{j=1}^N \arg(\text{signum}(p_2 - p_j)) \right)}{q}$$

$$\Theta_{\kappa+1} = \boxed{135} \text{ deg}$$

$$\theta_2 := \Theta_1$$

NB: come controprova, la somma degli angoli deve essere 360°: $\theta_1 + \theta_2 = 360 \text{ deg}$

Quesito e)

Regola 5) Il *Breakaway point* è il punto in cui due traiettorie, provenendo da due poli adiacenti (o muovendosi verso due zeri adiacenti) sull'asse reale, si intersecano e poi lasciano (o entrano) l'asse, con angoli di $\pm \pi/2$.

Dal calcolo degli angoli di arrivo e di partenza si evince che gli unici poli da cui potrebbero partire traiettorie che si incontrano sull'asse reale sono quelli complessi.

Infatti:

Calcolo del breakaway point

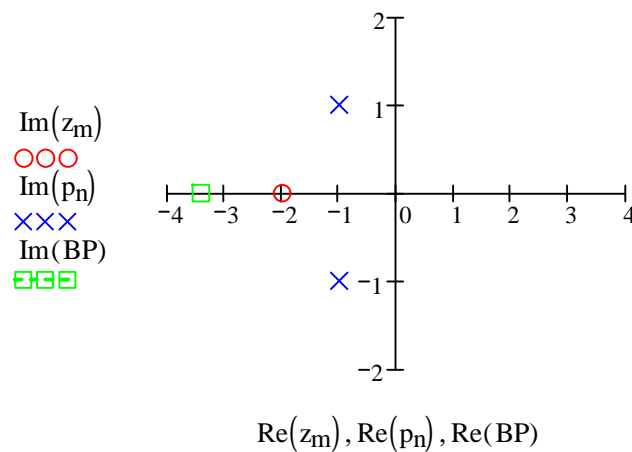
$$x := -3$$

Given

$$\sum_{i=1}^M \frac{1}{x - z_i} = \sum_{j=1}^N \frac{1}{x - p_j}$$

$$\text{BP} := \text{Find}(x)$$

$$\text{BP} = -3.414$$



Quesito g) e h)

NON Esiste alcuna traiettoria che attraversa l'asse immaginario.

Il sistema è SEMPRE stabile BIBO

Parte II

Funzione di trasferimento

$$G_c = K_c (\tau_I s + 1) / \tau_I s$$

$$G_{ol} = [K_c / \tau_I] (s + 2)(\tau_I s + 1) / [s(s^2 + 2s + 2)]$$

$$\tau_I := 1$$

M numero degli zeri e N numero dei poli

$$M := 2$$

$$N := 3$$

$$m := 1..M$$

$$n := 1..N$$

Zeri


$$z_1 := -2$$

$$z_2 := -1$$

Poli

$$a := \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$pp := \text{polyroots}(a)$$

 funzione di MathCad che trova le radici di un'eq. algebrica

$$p_1 := pp_1$$

$$p_2 := pp_2$$

$$p_3 := 0$$

$$p = \begin{pmatrix} -1 - i \\ -1 + i \\ 0 \end{pmatrix}$$

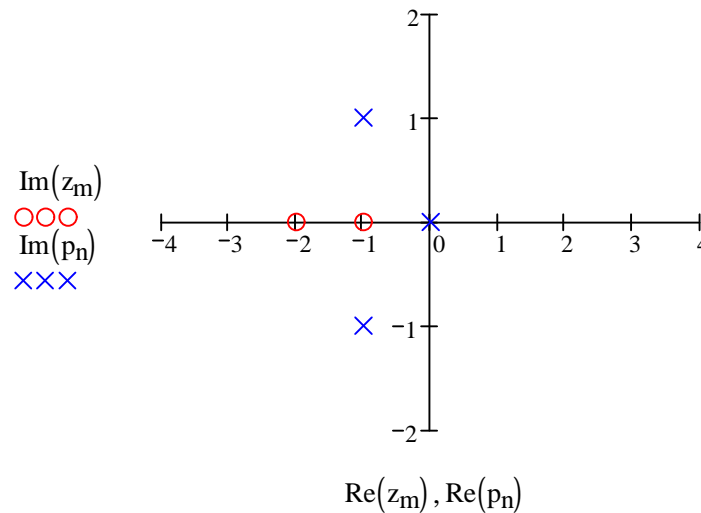
Quesito a)

Regola 1) il numero delle traiettorie è pari al numero dei poli, cioè 3

Regola 2) le traiettorie partono dai poli e terminano negli zeri. Una traiettoria termina nello ZERO $z_2 = -1$ ed un'altra nello ZERO $z_1 = -2$

Quesito b)

Regola 3) l'asse reale fa parte del root locus se, preso un punto generico, la somma del numero di poli e di zeri che si trovano a destra di tale punto è dispari. Il tratto dell'asse a sinistra di tale punto fa parte della traiettoria finchè non incontriamo un altro polo o zero sull'asse reale. Se vi sono poli o zeri di molteplicità q , essi devono essere conteggiati q volte.



La porzione di *root locus* sull'asse reale è tra 0 e -1 e poi tra -2 e $-\infty$.

Quesito c)

Regola 4) Gli asintoti sono $(n-m)$ e si dipartono dal centro di gravità. $n-m$ traiettorie al crescere di K_c tendono a valori infiniti asintotizzando su tali rette.

Essendo $N - M = 1$, l'asintoto è uno.

NB: nel seguito i calcoli sono svolti come nel caso generale, anche se il fatto che l'asintoto è uno solo li rende banali.

Calcolo del centro di gravità

$$\gamma := \frac{\left(\sum_{j=1}^N p_j \right) - \left(\sum_{i=1}^M z_i \right)}{N - M} \quad \gamma = 0$$

Calcolo degli angoli degli asintoti

Gli angoli formati dagli asintoti con la direzione positiva dell'asse reale sono valutati con la regola:

$$l := 0..N - M - 1$$

$$\theta_{l+1} := \pi \cdot \frac{(2 \cdot l + 1)}{N - M}$$

$$\theta_{l+1} =$$

$$\boxed{180} \text{ deg}$$

Quesito d)

Regola 6) Le traiettorie che partono da un polo di molteplicità q formano con l'asse reale angoli detti di partenza. Le traiettorie che arrivano ad uno stesso zero di molteplicità v formano con l'asse reale angoli detti di arrivo.

Non ci sono zeri di molteplicità maggiore di uno e quindi non ci sono traiettorie che arrivano nello stesso zero.

In tal caso, vista la porzione di asse reale che fa parte del *root locus* per la regola 3, l'angolo di arrivo a $z_2 = -1$ è necessariamente 180° e l'angolo di arrivo nello ZERO $z_1 = -2$ è necessariamente 0° .

Come controprova, la formula dà:

Zero Z_1

$$v := 1$$

$$\kappa := 0..v - 1$$

$$\Theta_{\kappa+1} := \frac{(2 \cdot \kappa + 1) \cdot \pi + \left(\sum_{j=1}^N \arg(z_1 - p_j) \right) - \left(\sum_{i=1}^M \arg(\text{signum}(z_1 - z_i)) \right)}{v}$$

$$\Theta_{\kappa+1} =$$

$$\boxed{180} \text{ deg}$$

Non ci sono poli di molteplicità maggiore di uno e quindi non ci sono più traiettorie che partono dallo stesso polo.

Per i poli complessi coniugati, sono applicate le formule seguenti:

Polo $p_1 = -1 - i$

$$q := 1$$

$$\kappa := 0..q - 1$$

$$\Theta_{\kappa+1} := \frac{(2 \cdot \kappa + 1) \cdot \pi + \left(\sum_{i=1}^M \arg(p_1 - z_i) \right) - \left(\sum_{j=1}^N \arg(\text{signum}(p_1 - p_j)) \right)}{q}$$

$$\Theta_{\kappa+1} = \boxed{270} \text{ deg} \quad \theta_1 := \Theta_1$$

Polo $p_2 = -1 + i$

$$q := 1$$

$$\kappa := 0..q - 1$$

$$\Theta_{\kappa+1} := \frac{(2 \cdot \kappa + 1) \cdot \pi + \left(\sum_{i=1}^M \arg(p_2 - z_i) \right) - \left(\sum_{j=1}^N \arg(\text{signum}(p_2 - p_j)) \right)}{q}$$

$$\Theta_{\kappa+1} = \boxed{90} \text{ deg} \quad \theta_2 := \Theta_1$$

NB: come controprova, la somma degli angoli deve essere 360°: $\theta_1 + \theta_2 = 360 \text{ deg}$

Quesito e)

Regola 5) Il *Breakaway point* è il punto in cui due traiettorie, provenendo da due poli adiacenti (o muovendosi verso due zeri adiacenti) sull'asse reale, si intersecano e poi lasciano (o entrano) l'asse, con angoli di $\pm \pi/2$.

Dal calcolo degli angoli di arrivo e di partenza si evince che gli unici poli da cui potrebbero partire traiettorie che si incontrano sull'asse reale sono quelli complessi.

Infatti:

Calcolo del breakaway point

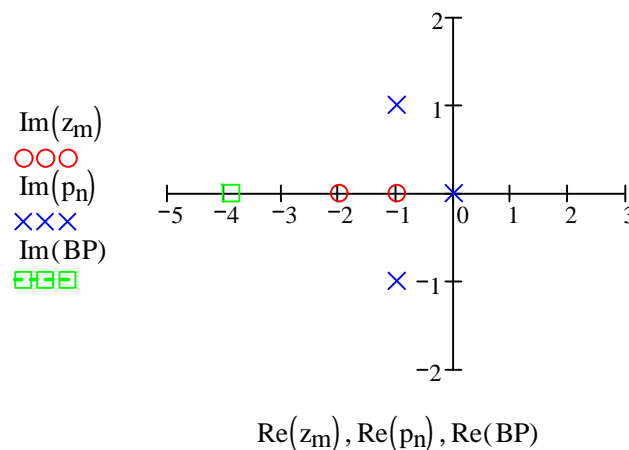
$$x := -3$$

Given

$$\sum_{i=1}^M \frac{1}{x - z_i} = \sum_{j=1}^N \frac{1}{x - p_j}$$

$$\text{BP} := \text{Find}(x)$$

$$\text{BP} = -3.89$$



Quesito g) e h)

NON Esiste alcuna traiettoria che attraversa l'asse immaginario.

Il sistema è stabile BIBO. La condizione $K_c = 0$ (POLO p_3 nell'origine) rappresenta il limite di stabilità, ma è un caso che non ha interesse pratico in quanto rappresenterebbe il sistema ad ANELLO APERTO.

Parte III

Funzione di trasferimento

$$G_c = K_c (\tau_D s + 1)$$

$$G_{ol} = K_c (s+2)(\tau_D s + 1) / (s^2 + 2s + 2)$$

$$\tau_D := 1$$

M numero degli zeri e N numero dei poli

$$M := 2$$

$$N := 2$$

$$m := 1..M$$

$$n := 1..N$$

Zeri


$$z_1 := -2$$

$$z_2 := -1$$

Poli

$$a := \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$p := \text{polyroots}(a)$$

 funzione di MathCad che trova le radici di un'eq. algebrica

$$p_n =$$

-1-i
-1+i

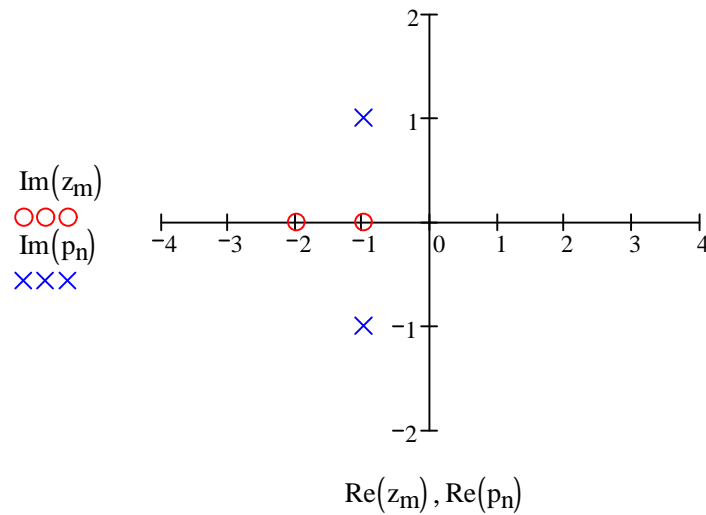
Quesito a)

Regola 1) il numero delle traiettorie è pari al numero dei poli, cioè 3

Regola 2) le traiettorie partono dai poli e terminano negli zeri. Una traiettoria termina nello ZERO $z_2 = -1$ ed un'altra nello ZERO $z_1 = -2$

Quesito b)

Regola 3) l'asse reale fa parte del root locus se, preso un punto generico, la somma del numero di poli e di zeri che si trovano a destra di tale punto è dispari. Il tratto dell'asse a sinistra di tale punto fa parte della traiettoria finchè non incontriamo un altro polo o zero sull'asse reale. Se vi sono poli o zeri di molteplicità q , essi devono essere conteggiati q volte.



La porzione di *root locus* sull'asse reale è tra -1 e -2.